



バッチによる画像の自動ジオリファレンシング

参照画像への自動位置合わせ処理 (画像 / 参照画像への自動位置合わせ)では、任 意の数の衛星画像や航空カメラ画像を1 枚以上の参照画像に自動位置合わせするこ とにより、自動的にジオリファレンスする ことができます。入力画像には、まずおお よその位置のジオリファレンスを最低限 もっている (衛星画像と一緒に提供される 形式的な位置情報など)か、またはカメラ の EXIF メタデータや補助メタデータファ イルに格納された GPS 座標で地理情報が 付けられている必要があります。航空カメ ラ画像のレンズの歪みは、参照画像への自 動位置合わせ処理で使用する前にレンズ補 正処理 (画像 / リサンプルとリプロジェク ト / レンズ補正)を使って除去しておく必 要があります。

複数の参照画像を選択すると、参照画像 はその空間位置や範囲に基づいて各入力画 像に自動的に割り当てられます。

自動位置合わせの処理では、キーポイント照合と画像の 相互相関法の両方または一方を使用して、各入力画像を参 照画像に位置合わせします。これらの画像照合の方法に関 する詳しい解説については、テクニカルガイド『画像の位 置合わせのためのキーポイント照合 (Keypoint Matching for Image Registration)』や『参照画像への自動位置合わ せ (Auto-Register to Reference)』を参照してください。

自動位置合わせする画像

入力画像を選択するには、〈参照画像への画像の自動 位置合わせ〉ウィンドウ(上図参照)の[自動位置合わせ する画像]ボックスにあるツールバーの[追加]アイコン を押します。TNTgis プロジェクトファイルの中にあるグ レースケール画像やカラーコンポジット画像、または直接 の使用がサポートされている画像形式(JPEG、GeoTIFF、 GeoJP2、MrSID、ECW など)をいくつでも選択できます。

選択された入力画像は画像リストに一覧表示され、リ ストには各画像の初期ジオリファレンスでの座標参照系や 画像のサイズが自動的に表示されます。参照画像が選択さ れると、入力画像リストの [Ref #]列には、各入力画像 に自動的に割り当てられた参照画像の番号が表示されま す。

画像のスケールと方位を決める初期ジオリファレンス のコントロールポイントを複数もつ入力画像の場合、計算 された画像セルサイズが [セルサイズ]列に表示されます。 入力する航空カメラ画像にカメラ位置を示す座標の位置情 報しか付いていない場合、画像のスケールと方位は不明で [セルサイズ]フィールドが最初空白になっています。画 像リストの上にある [推定セルサイズ]フィールドに画像 セルサイズの推定値を入力し、[指定したセルサイズを適 用]アイコンを押して、その値を画像リストの中でその時 に強調表示されている画像に割り当てます。強調表示され



ている画像がない場合は、初期セルサイズのないすべての 画像にその値を割り当てます。

リストの行を左クリックするとその行を強調表示、 Shift キーを押しながらクリックすると行の範囲を強調表示、 Ctrl キーを押しながらクリックすると行の強調表示の オンとオフを切り替えることができます。[選択を消去] アイコンを押すと、強調表示された行がリストから削除さ れ、[すべて消去]を押すと、すべての行が削除されます。 すべての画像の処理が完了したら、[完了を消去]アイコ ンをクリックすると、正常に位置合わせされたすべての画 像が削除され、位置合わせに失敗した画像がリストの中に 残ります。その後、異なる照合パラメータを使用してこれ らの画像の処理を再実行することができます。

参照画像

[参照画像] ボックスで [追加] アイコンを押して、自 動位置合わせで参照画像として使用するグレースケール画 像かカラーコンポジット画像を1つ以上選択します。最 も正確な結果を得るためには、参照画像の空間解像度は入 力画像と同等かそれ以上ある必要があります。

選択した参照画像は一覧表示され、セルサイズ、座標 参照系、サイズ、東西方向や南北方向の範囲が表示されま す。選択した各参照画像には、[#]列に番号が割り当て られます。この番号が入力画像の入力画像リストの[Ref #] 列に表示されます。各入力画像に対して計算されたジオリ ファレンスコントロールポイントの座標参照系には、照合 対象の参照画像の座標参照系が自動的に設定されます。

入力画像の場合と同様に参照画像の行も強調表示する ことができ、[選択を消去]や[すべて消去]アイコンを使 用して、必要に応じてリストから削除することができます。

(次ページに続く)

パラメータ

照合するバンド:入力画像か参照画像のどれかがカラー コンポジットの場合、自動位置合わせ処理のうちの画像の 相互相関の工程は画像の特定の色成分を使って行うため、 入力画像と参照画像に対して、どの色成分を使って照合す るか(またはどの色成分をグレースケール画像と照合させ るか)を割り当てる必要があります。カラーにカラー(ま たはグレースケールにカラー)を照合する場合の最初に、 〈照合するバンド〉ウィンドウ(下図の例はカラーとカラー の照合)が自動的に開くので、これらの選択を行います。 カラーの割り当ては次のセッションのデフォルトとして保 存され、[パラメータ]ボックスの上部にある[テキスト] フィールドに表示されます。[照合するバンド] プッシュ ボタンを押すと、〈照合するバンド〉ウィンドウが開き、 カラーの割り当てを変更できます。

ユーザが指定する照合する色成分は、似たようなスペ クトル的性質を持っている必要があります。これは、カラー コンポジットにおけるカラーの割り当てとは同じでないこ とがあります。例えば、赤外線カラーコンポジットでは、 近赤外スペクトルバンドが赤の色成分に、赤スペクトルバ ンドが緑の色成分に、緑スペクトルバンドが青の色成分に 割り当てられています。

🖎 Matching Bands —			
Match input Red to reference None Match input Green to reference Green Match input Blue to reference None Note: Matching multiple bands will sign processing time. This should only be d bands to be matched have different s such as wible versus infrared.	n ▼ n ▼ n ▼ nificantly lone if th pectral r	increase ne set of responses,	〈照合するバンド〉 ウィンドウでは、似 たようなスペクトル 的性質を持つ入力バ ンドと参照バンドの 組み合わせを1つま たは複数指定します。
	ОК	Cancel	

通常は照合するバンドの組み合わせは一つあれば、十 分に正確なコントロールポイントが得られます。複数の組 み合わせを使用すると処理時間が増えることになります が、二組の組み合わせに著しく異なるスペクトル的性質が ある場合、例えば緑バンドの組み合わせと赤外線バンドの 組み合わせが含まれるといった場合にだけは利点がありま す。

自動位置合わせ処理でキーポイント照合が使用される 際、キーポイントは色成分セル値のグレースケール平均を 使用して、カラーの入力画像や参照画像に対して決定され ます。この段階でキーポイントが見つからない場合、指定 した照合する色成分を使用してキーポイントを検出しま す。

手法:[手法]メニューから自動位置合わせする手法を 選択します。選択肢は「自動」、「相互相関」、「キーポイン ト照合」、「単一ポイントから推定」です。これらの手法に ついては、テクニカルガイド『参照画像への自動位置合わ せ (Auto-Register to Reference Image)』に解説があります。

モデル:[モデル]メニューを使用して、コントロー ルポイント候補の適合を評価するのに使われる、画像か ら地図座標への座標変換の数学モデルを選択します。選 択肢は「等角」、「アフィン変換」「射影変換(航空写真の 偏移修正)」、「バイリニア」、「2次から6次までの多項 式」のモデルです。これらのモデルについての詳細は、テ クニカルガイド『ジオリファレンス:モデルを選択する (Georeference: Choosing a Model.)』を参照してください。

既存のコントロールポイントを保つ:このトグルボタ ンは既存のコントロールポイントを最終セットで有効にす るか、あるいは最終的な残差モデルと統計値を無効にして 使わず、自動生成したコントロールポイントだけを元にし 計算するかを設定します。画像に付属した推定値のジオリ ファレンスによる初期コントロールポイントは、自動位置 合わせによって見つかるポイントよりもずっと精度が低い と考えられます。そのため、この場合は、「既存のコント ロールポイントを保つ | オプションをオンにしないようお 勧めします。しかし、参照データや GPS のウェイポイン トを元に手動で正確な初期ポイントを配置した場合は、自 動位置合わせ処理の完了後もそれらを有効にしておきたい 場合があります。その場合には、トグルの右側にあるラジ オボタンで既存のポイントに対する画像の座標を保持する か、または新しい残差モデルに従って画像の座標を修正す るかどうかを設定します。

相互相関パラメータ:[パラメータ]ボックスの以下の 設定は、「自動法」と「相互相関法」の中で使用される相 互相関の照合法に適用されます。

[初期精度の推定]:入力画像の地物とその参照画像に おける位置の平均的な空間的ずれをチェックします。入力 画像と参照画像を重ねてずれを測定することにより手動で 求めることも出来ます。もしくは、画像の提供元が測定し た画像センサの種類に応じた公称精度値を使います。値を 実際の精度より過度に高く設定すると、対応するポイント が見つけられないことがあります。

[生成ポイント間隔]:生成するコントロールポイント 間の最小間隔。一般的に、小さな値を設定するほどより多 くのコントロールポイントが生成されます。中判・大判 の衛星センサ画像に対して多くのポイントを生成すると (1000 個以上)、残差モデルにおける大量の正確なポイン トによって精度の低いポイントの影響を薄めることができ ます。

[最大ポイント残差]:自動位置合わせで生成されたコ ントロールポイントを許容する二乗平均平方根の最大残差 値。これより大きな残差値を持つポイント候補は除外され ます。そのため、このパラメータは、生成されるコントロー ルポイント数とそれらの位置を大きく制限します。起伏の ずれによる大きな幾何的歪みを伴う画像の領域では、より 残差の大きいコントロールポイントを生成します。最大ポ イント残差を低く設定すると、こういった問題のある領域 では候補となる全てのコントロールポイントが除外される 可能性があります。

[相関窓サイズ]:コントロールポイントを探すために 各画像で使われる正方形の画像のサイズ(セル単位)。デ フォルト設定 (セル幅 64) は中判から大判の画像に適して います。窓サイズを大きくすると、処理時間が大幅に増え ます。 ジョブキュー

処理を実行する

実行 — 🐞 👬 🤔 — ジョブの保存

処理パラメータを設定 したら、[実行]アイコンを押して直ちに処理を実行しま す。[ジョブキュー]アイコンや[ジョブの保存]アイコ ンが提供されているため、TNTmips ジョブ処理システム を使用して処理を実行することもできます(テクニカルガ イド『システム:TNTmips ジョブ処理システム (TNT Job Processing System)』参照)。