ジオリファレンスしたコントロールポイントを、CSV ファイル→データベーステーブルにインポート→ベクタに変換の手順でポイントベクタにしました。そのポイントの位置をコントロールポイントとして他のデータにコピーします。

(1)チェック

ジオリファレンス処理で、もとのデータのコントロールポイント位置と、ポイントベクタを重ねて表示してみます。 少し位置のずれがあります。



(2) 上記のファイルを閉じます。ジオリファレンスする RVC ファイルを開きます。基本的なジオリファレンスはしてあるのが前提です。

🕵 ジオリファレンス (eirphoto.rvc / CIR146C)		
ファイル コントロールポイント オプション ヘルプ		
彦麗三朝春マな 入力電気気があ リファレンス電気気が算動論論 ×		
モデルアフィン変換 🗾 以下を参照する NAD27 / UTM zone 10N (DM	1 123W)	
- II 列(カラム) 行 東西座標 南北座標 経度 緯	度 標高 (n) 誤差 (n) 「	
✓ 1 9.84 9.84 577158.08 4175588.90 W 122 07 28.04 N 37 43 34. ✓ 2 17.53 491.51 577238.62 4172131.32 W 122 07 28.07 N 37 41 41.	▶ オブジェクトのジオリファレンス処理 (入力オブジェクト表示ウィンドウ)	
3 498.88 492.47 500672.07 4172163.70 H 122 05 05.88 N 37 41 41. 4 454.71 26.17 500334.19 4175516.28 H 122 05 18.34 N 37 43 30.	表示ウィンドウ ツール GPS オプション ショートカット	
	♚◨ѱ‰◴◙ҾӜѷӬѿѥ҉ӖӇ҇҈ҾӺ҉ҡӷ҅ҥ҂҂҂҂҂҂҂Ҟ	
5		
オブジェクト 統計値 式		
4 コントロールポイント		and the second
セルサイズ (notoro): X = 7.1356 V = 7.1888 島崎重度:0.7255 構成的画:-0.9183 北からの重度:1.2732		
RMS 残差 (a); X = 0.57 Y = 2.19 XY = 2.26 約5月第三日 (a); X = 0.57 Y = 2.19 XY = 2.26		N ZOUS CONTRACTOR
HCA17202 T AU (H) . A = 0.00 T = 2100		
<u> </u>		
		A CARLES AND A CARLES
		AP TOAT CALLER
		MARY SOLL
		Carl Cong State Street Cong
	ズーム 表示する箱尺□1:25709 □	
		500 m 2000 ft
	578718 E 4174926 N m W 122 06 24.5 N 37	43 12.2 1:25709



以下に登録する>ジオリファレンスするオブジェクト(コピー先)

一般演算式>ポイントベクタのオブジェクト(コピー元)

[OK]



(4) コントロールポイントがコピーされました。

New Statute Law (aimbate pro / CIR146C)			
ファイル コントロールポイント オプション ヘルプ			
ਫ 🖬 闫 🏚 🏑 🐐 入力 🔽 🍗 気 🏷 リファレンス	ス 🔽 🍗 茨 🏷 雑 🕸 🚵 🛛 🗙		
<u>モデル</u> アフィン変換 <u>」 以下を参照す</u>	ずるNAD27 / UTM zone 10N (CM 123W)		
ID 列(カラム) 行 東西座標 車北座標 1 9.76 10.15 577156.08 4175568.94 2 17.60 491.25 577236.08 4175568.94 3 498.61 492.77 590672.07 4172153.70 4 454.79 25.85 590384.19 417516.28 5 56.91 202.13 577562.49 4174219.70 6 68.65 330.66 577582.49 4174220.06 1 7 351.94 448.49 576322.86 41747257.90 4 9 438.97 775328.91 417577.95 417577.95 417577.95 438.49 576322.81 417577.475 41.39 57432.43 417357.43 41.30 590325.36 417441.43 43.05 590325.36 417441.43 576322.81 417577.95 417577.95 590325.36 417441.43 43.05 5901773.66 417441.43 590275.36 4175441.43 40.05 5901773.66 417441.43 590275.36 4175445.54 41.55 41.55	経度 親皮 標本 (m) 親美 親皮 親皮 親皮 親友 教法 教 教生 教	Δ (m) 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00 00	
↓ オブジェクト 統計値 式 10 コントロールデイント セルサイズ (neters) - X = 7,1356, V = 7,1898		<u>احــــــــــــــــــــــــــــــــــــ</u>	
鳥瞰勇度: 0.7255 横ずれ角: -0.3183 北からの角度: 1, RMS 残差 (m): X = 0.00 Y = 0.00 XY = 0.00	2722		
絶対残差平均 (m): X = 0.00 Y = 0.00	▶ オブジェクトのジオリファレンス処理 (入力ス	オブジェクト表示ウィンドウ)	
	表示ウィンドウ ツール GPS オブショ	マン ショートカット	
時間 自動登録: 0.065 秒	▝》⊒�≈≈♥♀⊄▓▓》⊉था +≝∥	▋╋┫╠┺╘┉ѷѷҞҞ	
			III:9 III:9 III:9 III:0 マペて:0.00 Y:0.00 III:0 I
	ズーム 表示する編尺 <u>」</u> 1:25709 <u>↓</u> □ □ □ □ □ □ □ □ □ ○ □ ↓ 580315 E 4	174418 N m W 122 05 19.6 N 37 42 55.2	Y: 0.00 183 <u>500 m</u> 2000 1:25709



参考資料: 参照画像への自動登録 http://www.opengis.co.jp/techguidej/77autoRegister_J.pdf

OpenGIS 2016.7.13