

はじめに

本書では、TNTmips[®]のAutomatic Resampling (自動リサンプリング)処理を紹介します。この処理では、 ジオリファレンス・コントロールポイントの情報を使って、歪んだ画像の簡単な幾何補正処理を実行した り、ラスタ画像を希望する地理座標系に変換します。練習問題は幾何補正された画像の大きさ、範囲、方向 をコントロールするための様々な機能の他、異なるリサンプリング手法や幾何変換モデルについて触れて います。歪んだベクタや CAD オブジェクトの変換 (ワープ) についても簡単に紹介しています。

必須基礎知識本書では、読者が『TNT入門:地理空間データ表示』と『TNT入門:システムの基本操作』 の練習問題を完了しているものと仮定します。それらの練習問題はここには含まれない根本的な技能と基 本的な技術を紹介しています。また、『TNT入門:ジオリファレンス処理』や『地図投影の概要』は画像の 幾何補正を理解するのに役立つでしょう。必要に応じてこれらの冊子やTNTmipsリファレンスマニュアル で調べて下さい。

サンプルデータ本書の練習問題では、TNT製品に添付されているサンプルデータを使用します。TNT製品のCDにアクセスできない場合は、マイクロイメージ社のウェブサイトからデータをダウンロードできます。特に、本書ではRECTIFYおよびCB_DATAデータ集のサンプルファイルを使用します。

その他の資料 本書はラスタ画像の補正とリサンプリングの概要しか説明していません。詳細な情報についてはTNTmipsリファレンスマニュアルを御覧下さい。自動リサンプリング処理について14ページ以上に渡って説明しています。

TNTmipsとTNTlite® TNTmipsには2つのバージョンがあります。プロフェッショナル・バージョン であるTNTmipsと、無料バージョンであるTNTliteです。本書では、どちらのバージョンも「TNTmips」と 呼ぶことにします。プロフェッショナル・バージョン(ソフトウェアライセンスキーが必要)を購入されな かった場合、TNTmipsはTNTliteモードで動作し、オブジェクトのサイズが制約されるほか、エクスポート ができません。

自動リサンプリング処理はTNTview、TNTatlasでは使用できません。すべての練習問題は、提供されるサ ンプルデータを使用してTNTliteで実行できます。

Randall B. Smith 博士, 2001年8月27日

ー部のイラストでは、カラー・コピーでないと重要な点がわかりにくい場合があります。マイクロイメージ社のウェブ・サイトから本書を入手されれば、カラーで印刷したり表示できます。また、このウェブ・サイトからは、『TNT入門』のその他のテーマに関する最新のパンフレットも入手できます。インストール・ガイド、サンプル・データ、および最新バージョンのTNTliteをダウンロードできます。アクセス先は次の通りです。 http://www.microimages.com

画像の幾何補正の世界へようこそ

ほとんどの地理データでは、航空機や衛星の画像を平面的な地図データ と統合すると便利です。正しく処理されたデジタル地図は幾何的な歪み がほとんどなく、元の地図の投影法や座標系に適合しています。一方、 生のデジタル画像は一般的な地理座標系には対応しておらず、それらは 一般に画像取得の際に生じる内部の幾何的な歪みを含んでいます。これ らの歪みはセンサー水平面の傾き、センサー標高の変化、地球の湾曲、 レンズの歪み、地形の起伏やその他の理由から生じます。結果として、 生画像は「地図と同等の」幾何形状を持たず、正確な地図との関連をそ こから求めることはできません。

Automatic Resampling (自動リサンプリング)処理 (ワープ(変換)や 「ラバーシート変換」とも呼ばれる時があります)は、画像にジオリファ レンス・コントロールを与える地上基準点の位置を用いて、ラスタ画像 の幾何形状の変更や補正を行います。この処理では、選択する幾何変換 モデルに従って、画像の内部幾何歪みを削除・低減したり、出力ラスタ の行や列が指定された地理座標系の軸に平行になるように方向変換や 縦横別々に縮尺変更をしたりすることができます。それぞれの入力ラス タは別々に処理され、またそれぞれはジオリファレンス処理をされてい なければいけません。コントロールポイントは正確に位置が決められ、 選択された変換モデルに適した数が必要で、画像上に均一に分布してい なければなりません。

画像の幾何補正処理は全ての場合に必要なわけではありません。起伏の 小さい地域の衛星画像は最小の内部歪みしか持っていないと思われま す。TNTmipsの Spatial Data Display (空間データ表示)処理は異なる 地図投影法でジオリファレンスされたレイヤー同士を重ね合わせたり、 適切に登録された座標系同士を重ね合わせたりすることができます。し かし、これらのラスタ・レイヤーを習慣的に一緒に使うのならば、共通 の地図投影法にリサンプルすることで表示時間をかなり短縮すること ができます。



ステップ ▼ TNTmipsを起動します。 ▼ XインメニューからProcess / Raster / Resample / Automatic (処理/ラスタ /リサンプル/自動)を選択 します。

簡潔のために、また複数の入力ラスタ は別々に処理されるため、本書の他で のリサンプリング処理に関する議論で は、使用されるラスタの数に関わらず 「入力ラスタ」と「出力ラスタ」と 引用します。

4~9ページの練習問題では Automatic Resampling (自動リサンプ リング)処理を紹介し、出力ラスタの セルのサイズ、方向、範囲を決定する ための様々なオプションについて紹介 します。10~11ページでは、 出力ラスタにセル値を内挿するための 3つのオプションについて説明しま す。幾何変換モデルについては12~ 17ページで説明します。ベクタの変 換(ワープ)については18ページで 触れます。そして、参考文献の紹介が 19ページにあります。

地理座標を参照せずにラスタ画像を簡 単に再縮尺、回転やひっくり返すには Raster Extract(ラスタ抽出)処理 (Process / Raster / Extract (処 理/ラスタ/抽出)を利用して下さ い。この処理では Zoom / Orient (拡大/方向)タブパネル上でのコン トロールで操作することができます。

自動ラスタ・リサンプリング・ウィンドウ

- ✓ Raster Resampling (ラス タのリサンプリング) ウィン ドウの [Rasters…(ラスタ)] をクリックします。
- ✓ 標準の File / Object Selection (ファイル/オブジェクト選択)ウィンドウを使ってRECTIFYデータ集のSANBRUNOプロジェクト・ファイルからTM7、TM4、TM2のオブジェクトを選択します。
- ✓ Model (モデル) メニューか ら From Georeference (ジ オリファレンスから)を選択 します。
- Resample (リサンプル) メ
 ニューから Nearest Neighbor (最近隣内挿法)を選択し
 ます。
- ✓ Scale (縮尺) メニューから By Cell Size(セルサイズで) を選択します。Orient (方向) メニューからTo Projection (投影法に)を選択します。
- ✓ Extents(範囲)メニューから Entire Input (入力全体)を 選択します。

これらの練習問題で入力およ び出力オブジェクトを見るに は標準表示処理(Display/ Spatial Data(表示/空間 データ))を使って下さい。

Model(モデル)メニューは、いろいろな幾 / 何変換モデルの選択を提供します。

Resample (リサンプル) メニューを使っ / て、出カラスタのセル値の内挿法を3つの 中から1つ選択します。

Orient (方向) メニューは、出力される投 / 影法に対応した出力ラスタの方向を決定 するためのオプションを提供します。

現在の設定にしたまま、次のページに進んで下さい。

Raster Resampling (ラスタのリサンプリング) ウィンドウは、 Automatic Resampling (自動リサンプリング)処理に必要なコントロー ルを与えます。ほとんどのリサンプリングに関するオプションはウィン ドウ上部のメニューを用いて設定します。これらのメニューからの選択 は、出力ラスタの大きさ、方向、地理的範囲の決定法の他、幾何変換モ デルや出力セル値の内挿法を設定します。このページのステップリスト に示された選択はすでに設定されているかもしれませんが、これらはそ れぞれのメニューの初期のデフォルト選択です。ただしメニュー上で他 の選択をした場合には、その選択は次のセッションでのデフォルト選択 として保存されます。望んだメニューの選択が選ばれているか確認する ためにそれぞれのパラメータ・メニューを常にチェックして下さい。

Scale(縮尺)メニューでの選 択は、出力ラスタの縮尺に使用 する方法を決定します。 Extents (範囲) メニューは出力ラ スタの地理的範囲を設定するため のいくつかの方法を提供します。

■Raster Resampling (Sutomatic via)	Georeference) 💶 🗙
File Model Resample Scale Ori	ient Extents Help
Rasters	
sanbruno / 11/7 sanbruno / 1114 sanbruno / 1112	A
Output Cell Size (meters) Output	Raster Size
Line: 28,5275	Lines:
Column: 28.5275	Columns:
Output Extents	
Prejection Latitude / Longitude	•
Latitude:	05
Longitude:	05
Show Extents	Units: meters 🗖
Reference Rester	
Output Projection Same as input.	•••
Null Value: 🔷 Default 💠 User-Define	ed: 0.000
🗏 Create Pyramid Tiers 💷 Reverse F	Polynomial Warping
Compression: None	_ Quality:

ステップ

入力地図投影への幾何補正

Automatic Resampling (自動リサンプリング)処理は、ジオリファレン ス処理されているラスタをジオリファレンス・サブオブジェクトで指定 された座標系や地図投影法に変換するときに最も頻繁に使われます。そ のためには、Orient(方向)メニュー上でデフォルト選択(To Projection (投影向き))とデフォルトのOutput Projection (出力投影法)オプショ ン (Same as input…(入力と同じ))を使用します。出力ラスタセルの 水平方向の行は入力された地理座標系のx-軸に平行で、垂直方向の列 はy-軸に平行です。この練習問題で用いられている入力ラスタは、ユニ バーサル横メルカトル座標系にジオリファレンスされた Landsat Thematic Mapper画像から切り出したものです。そのため、出力ラスタ セットは UTM 座標系の方向に向いています。

縮尺オプションとして By Cell Size (セルサイズで)を選択すると、行 と列のセルサイズの値 (メートル)を入力しなければなりません。セル サイズと地理範囲と出力投影法から出力ラスタ内の行と列の数が決定 されます。この練習問題では、リサンプルされた出力セットは元画像の 28.5 メートル空間解像度を維持しています。

Output Cell Size	(neters)
Line:	28,5000
Column:	28,5000

ステップ

- Output Cell Size(出力セルサイズ) テキストフィールドで、Line(行)と Column(列)の両方に28.5と入力し ます。
- FileメニューからRun(実行)を選択します。
- 標準のファイル/オブジェクト選択 手順を使い、新しいプロジェクト・ ファイルと出カラスタに名前を付け ます。

Reference Raster	
Output Projection Same as input	
Null Yalue: Default User-Defined: 0.000	
🗖 Create Pyranid Tiers 🗐 Reverse Polynonial Warping	

デフォルトの Output Projection (出力投影法) オプションを使ってジ オリファレンス・サブオブジェクトで 指定した投影法に入力ラスタを変換 (ワープ)します。



入力ラスタセットの R G B 表示 (R=TM7、G=TM4、B=TM2)。



(UTM座標系に変換し、向きを変えた)出カラスタ セット。強調のため境界に沿ってUTMのグリッド に印を付けて示してあります。

別の投影法に変換する

Output Projection (出力投影法)ボ タンをクリックして Coordinate System / Projection Parameters (座標系/投影パラメータ) ウィンド ウを開きます。ここで、いろいろな出 力投影を選択できます。 入力ラスタを、ジオリファレンスされた以外の座標系や地図投影法に変換(ワープ)できます。Coordinate System / Projection Parameters (座 標系/投影法パラメータ)ウィンドウを使って、いくつかの定義済みの 座標系の中から選択するか、あるいは、User Defined (ユーザ定義)座 標系オプションを使用してユーザ固有の地図投影や投影パラメータの

ラスタを地図投影法へ変換すると、一般的に画像が大きく回転する他

に、内部の幾何形状の変化が生じます。画像全体(この練習問題のよう

に)を変換すると、画像の縁は出力ラスタの行、列と平行ではなくなり

ます。変換され回転した画像は、元よりもいく分大きいラスタの中に埋

め込まれ、三角形の"空白"(無画像)部分を持ちます。(空白部分には

ヌル値が設定され、ラスタを表示するときに透明にできます。)

Reference Regter... Dutput Projection... Same as input... Null Value:
Default
User-Defined: 0.000 Create Pyramid Tiers
Reverse Polynomial Harping 選択をします。この練習問題では、入力ラスタセットは State Plane 1927(米国州平面 1927)座標系の向きに方向 修正されています。

ステップ

- ✓ [Output Projection…(出力投影法)]をクリックします。
 ✓ Coordinate System / Projection Parameters(座標系/投影パラメータ)ウィンドウで [System…(座標系)]をクリックします。
 - Coordinate System(座標系)ウィンドウでUnited States State
 Plane 1972(米国州平面 1927)を選択し、[OK]をクリックします。
 - 【 [Zone…]をクリックします。
 - Zone Selection(区域選択)ウィン ドウでCalifornia IIIを選択し、[OK] をクリックします。
 - - FileメニューからRun(実行)を選択 し、出カラスタオブジェクトに名前を 付けます。



Coordinate System / Projection Parameter(座標系/投影パ ラメータ)ウィンドウの使い方とそれに関連する概念は『**TNT入門: 地図投影の概要**』に紹介されています。



State Plane 1927(米国州平面 1927)座標系 の出力ラスタセット。

基準ラスタに変換する

すでに地理座標系の向きに配列しているラスタを、Reference Raster (基準ラスタ)として選択し、リサンプリング処理で作られる出力ラス タのセルサイズ、方向、範囲をコントロールすることができます。縮尺 と方向は次の例のように関連しています; Scale (縮尺) メニューから Match Reference (基準に合わせる)を選択すると自動的に Orient (方 向) メニューで To Reference (基準の方向) が選択されます (逆もまた 同じです)。これらのオプションが選択されると、出力ラスタのセルサ イズと方向は基準ラスタと同じになります。

Extents(範囲)メニューのMatch Reference(基準に合わせる)オプショ

ンを使用して、出力画像を基準ラスタの正確な範 囲に切り出すことができます。これは、もし基準 ラスタが (ここの練習問題のように)入力ラスタ 画像の範囲内に完全に含まれていれば適切な選択 です。基準ラスタと入力ラスタが部分的に重なっ ているだけの場合、両方に共通な範囲だけを出力

するためには Overlap Reference (基準と重なる部分) オプションを選 択するようにして下さい。

セルサイズ 20 メートルで、UTM 座標系の 方向に配列した基準ラスタ MAP。



縮尺、方向、出力範囲を指定する基準ラスタ~ を使ってリサンプルされたラスターセット。

\checkmark	Scale(縮尺)メニューからMatch Reference(基準に合わせる)を選択 します。
\checkmark	Extents(範囲)メニューからMatch Reference(基準に合わせる)を選択 します。
\checkmark	Reference Raster(基準ラスタ)ボ タンをクリックし、SANBRUNOプロ ジェクトファイルからMAPオブジェ クトを選択します。

Reference Raster	art/Rectifying/Sf	INBRUNO,rvc / MAP
Output Projection	United States St	ate Plane 1927
Null Yalue: 🔷 Default 💠 User-Defined: 💦 0.000		
🗉 Create Pyranid Tiers 💷 Reverse Polynomial Harping		

Output	Cell	Size	(meters)
	N.:	ine: [19,9663
	Col	unn:[/ 19,9613
		/	

出力の縮尺と方向をコントロールするために基準ラスタを用いると、出力されるセルサイズは 自動的に設定されます。基準ラスタ投影法は前 に選択した出力投影法を取り消します。



出力範囲とラスタサイズの設定



出力ラスタの範囲を指定するためのオプションとして、Entire Input(入 力全体)、Match Reference (基準に合わせる)とOverlap Reference (基 準と重なる部分)などに触れました。最後のオプションは、User Defined (ユーザ定義)です。このオプションをExtents (範囲)メニュー から選択すると、Output Extents (出力範囲)パネルがアクティヴにな ります。パネル内のテキストフィールドでは、利用できる座標系を用い て、出力ラスタの正確な地理範囲入力を可能にします。Latitude / Longitude (緯度/経度)はデフォルトの座標系です。他のシステムを 選択するときには、Output Extents (出力範囲)パネルのProjection (投 影法)ボタンをクリックし、Coordinate System/Projection Parameters (座標系/投影パラメータ)ウィンドウを開いてください。

出力ラスタにある特定の大きさの行や列を持たせたい場合、Scale (縮 尺) メニュー内の By Raster Size (ラスタサイズで) オプションがそれ を可能にします。行と列のセルの大きさは、ラスタサイズと出力範囲に よって定められます。

[Show Extents…(範囲を表示・・・)]をクリックすると、 入力ラスタの地理的範囲を示すウィンドウが開きます。

	Output Cell Size (meters) Output Raster Size
	Line: 600
	Caluma; Columns; 409
	Output Extents
	Projection United States State Plane 1927
	Northing: 398700.00 to 442400.00
	Easting: 1425825.00 to 1455515.00
	Show Extents Units: feet =
	Reference Rester.,. art/Rectifying/SANBRUNO.rvc / MAP
	Output Projection United States State Plane 1927
	Null Value: A Default
	🗏 Create Pyranid Tiers 🗳 Reverse Polynonial Warping
1	



先の練習問題で使われた基準ラスタはまだ 選択されており、利用できるようになって います。しかし、Reference Raster(基準 ラスタ)ボタンは色が薄くなっており、現 在の設定ではそのラスタが使用されていな いことを示しています。一つ前に設定した State Planeの出力投影図が再びアクティ ブになっています。

この練習問題を終えたら File / Exit (ファイ ル/終了) を選択して下さい。

State Plane 1927座標系の出力_ ラスタ(範囲は Output Extents (出力範囲)パネルで指定したも の)。6ページの画像と比べてみて 下さい。

方向の指定

入力ラスタの地図座標系(例えば米国州平面やUTM など)の縦軸は、 その場所での真北方向とは平行ではないかも知れません。Orient(方 向)メニューは、ジオリファレンス情報を用いて出力ラスタの上方向を 東西南北のいずれかにすることができます。これらのメニューは、入力 ラスタが既に地図座標系に向いており、その入力ラスタの北を上方向に する場合に最適です。

この例では、入力ラスタのセットの縁は等緯度(水平)の線と等経度 (垂直)の線に一致しています。それゆえ北が上方向に方に向いていま す。入力ラスタをState Plane 投影の方向に向けると数度時計回りに回 転します。上方向を南に方向づけると画像が逆さまになります。



ステップ

- ✓ 再びAutomatic Resampling (自動リサンプ リング)処理を起動します。
- [Rasters… (ラスタ…)]を クリックし、CB_DATAデータ の CB_TM プロジェクトファ イルから PHOTO_IR、RED、 GREENのオブジェクトを選択 します。
- ✓ Scale(縮尺)メニューからBy Cell Size(セルサイズで)を 選択します。
- ✓ Output Cell Size (出力セル サイズ) テキストフィールド で、LineとColumn設定の両 方に28.5を入力します。
- Extents (範囲) メニューから Entire Input (入力全体)を選択します。
- ✓ Orient (方向) メニューから South at Top (南が上)を選 択します。



出力ラスタの上方向を主要な4つの方向(東 西南北)のうちいずれかに指定できます。



南が上の方向に向いた出力ラスタセット。

リサンプリングでのセル値内挿法



- ✓ [Rasters… (ラスタ・・・)]を クリックし、SANBRUNO 集プ ロジェクトファイルから PAN オブジェクトを選択します。
- ✓ Output Cell Size(出力セル サイズ)パネルで、Line(行) とColumn(列)両方のテキス トフィールドに2.00と入力 します。
- ✓ Orient (方向) メニューから To Projection (投影向き)を 選択します。
- Resample (リサンプル) メ ニューでNearest Neighbor (最近隣内挿法)がまだ選択さ れているか確認します。
- ✓ リサンプリング処理を実行し ます。

Resample	Scale	Orient
♦ Nearest	Neighbo	r
♦ Bilinear	Interp	olation
Cubic Co	nvoluti	on

✓ Resample (リサンプル) メ ニューからBilinear Interpolation(共1次内挿法)を選択 し、リサンプリング処理を再 び実行します。



現在の注目しているセルに対して、 それぞれのリサンプリング手法で使 用される入力セル。



Bilinear Interpolation (共1次内挿法)

Cubic Convolution (3次たたみ込み内挿法)

変換された出力ラスタを得るために、Automatic Resampling(自動リサ ンプリング)処理はいくつかの段階を踏みます。はじめに、幾何変換手 順(後で説明)は正しい範囲と縮尺(セルサイズ)を持った「空白の|補 正されたラスタを作ります。次に、セル値が補正されたラスタ内のそれ ぞれのセルに対して決定されます。そのためには、各出力セルに対して 幾何変換の逆を行って、元のラスタの行と列の座標をもとに出力セルの 位置を決定します。注目している出力セルが入力セルに比べて大きい場 合と小さい場合があり、いくつかの入力セルと重なる可能性がありま す。したがって、出力セル値はそれを取り囲む入力セルの組み合わせに よって計算(内挿)されなければなりません。

Resample (リサンプル) メニューは出力セル値を内挿するのに3つの オプションを提供してくれます: Nearest Neighbor (最近隣内挿法)、 Bilinear Interpolation (共1次内挿法)、Cubic Convolution (3次たたみ 込み内挿法)です。これらの方法は下の図で図示され、次のページで論 じられます。

元の、歪んだラスタ画像の一部。 補正された出力ラスタの 一部を重ねた。太線の輪 郭は値が内挿されるセル を指し示しています。

Nearest Neighbor(最近隣内挿法) 最近隣内挿法での各出力セル値 は、最も近い入力セル値からの値です。他の方法よりも必要な計算量が 少ないため、入力ラスタが大きい場合に、短時間で処理できるという長 所があります。リサンプリングされたラスタが後で自動画像分類のよう な定量的な解析に利用される場合、初期のセル値が保持されていること は利点になります。しかし、最近隣内挿法では地物の縁が最大で入力セ ルサイズの半分まで距離的なズレを引き起こす可能性があります。ラス タを違ったセルサイズにリサンプルする場合、入力セル値の重複(出力

マを進うたモルサイズにササンフルする場合、入力モル値の重複(田方 セルサイズが元のセルサイズより小さい場合)または欠落(出力セルサ イズが元のセルサイズより大きい場合)によって、結果がブロック状に 見えます。

Bilinear Interpolation(共1次内挿法) 共1次内挿法での出力セル 値は、最も近い4つの入力セル値の加重平均です。重み係数は入力セル と出力セルの直線的距離から決定されます。この方法では、最近隣内挿 法に比べ画像がなめらかになりますが、地物の縁の鋭さとコントラスト が減少してしまいます。この方法は、元のセルよりも小さい出力セルに リサンプリングする場合に最適です。

Cubic Convolution(3次たたみ込み内挿法) 3次たたみ込み内挿 法では、周りを取り囲む4x4ブロックの入力セルから出力セルが計算 されます。出力値は距離加重平均ですが、加重値は距離の非線形関数と して変化します。この方法は、共1次内挿法に比べ、鋭く、ぼけの少な い画像をつくりますが、計算量が最も多いリサンプリング手法です。こ の方法は、元のセルより大きい出力セルにリサンプリングする場合に好 まれます。

リサンプリング手法

3つのリサンプリング手法を用いてセ ルサイズを10メートルから2メート ルにリサンプルした PAN ラスタ。



Nearest Neighbor (最近隣内挿法)



Bilinear Interpolation (共1次内挿法)



Cubic Convolution (3次たたみ込み内挿法)

最近隣内挿法は、Automatic Classification (自動画像分類)処理で作られるクラ スラスタのような分類ラスタに適する唯一の方法です。これらのラスタのセル値は、 数値的な意味が無く、単なる任意のラベルなので、近隣のセル値の数学的な組み合 わせは意味がありません。

赤外カラー航空スライドの幾何補正

以下を確認しながら Display (表示)処理を使用して下さい。

- ✓ RECTIFYデータ集のSECT32プロジェクトファイルから選択したNIR、RED、GREENオブジェクトのRGB表示。
- ✓ SECT32プロジェクトファイルの SECTMAPオブジェクトの単一ラスタ 表示。

ジオリファレンスに使われる地上のコント ロールポイントの位置を含んだSection32の赤外カラー写真。セルサイズが1 メートルのUGSG Digital Orthophoto Quad画像を用いて、UTM座標系にジオリ ファレンスした画像です。

この写真の中で北と南の区分線は平行でな/ く、西に向かって集まっているように見えま、 す(下の地図と比べて下さい)。これは、カメ ラが真下を向いておらず、写真が撮られたと きにわずかに西に傾いていたことを示してい ます。



残りの練習問題ではネブラスカ州東部の農業・住宅地域の1平方マイル 区画の赤外カラー航空スライドを用います。航空スライドはいろいろな

タイプの歪みを示します。また、練習問題は、この画像を幾何補正する

際、異なる幾何変換モデルによる効果を調べます。



区分線の中にはわずかに外に曲がっ ているものもあります。いくつかのエ リアの湾曲部は地形の隆起部で見ら れ、これを起伏変位の影響と言いま す。また、いくつかの湾曲部はカメラ レンズの不完全性から生じる放射状の 歪みによる場合もあります。

UTM座標系に合うようにリサンプルされた、Section32を覆う地形図 (SECTMAPオブジェクト)。区画の境界 をつくっている道路によってほとんど正 方形に区切られていることに注目して下 さい。この区画を4分割したうち南東の 部分の住宅開発はこの地図が編集された ときには現れていませんでした。

ステップ

幾何変換モデル

入力ラスタの幾何形状を変えるために、Automatic Resampling(自動リ サンプリング)処理は、ジオリファレンス処理で割り当てた地上のコン トロールポイントの位置を分析します。それらは、標準の地理参照シス テムにおける既知の座標を持った画像内の点です。この処理では、コン トロールポイントの地理座標と選択した幾何変換モデルによって推定 されるコントロールポイントの位置とを比較します。結果は、元の歪ん だ画像を希望する地理座標系に変換する座標変換式の数値係数を決定 するのに用いられます。

Automatic Resampling (自動リサンプリング)処理は、コントロールポ イントの位置精度を評価するためのGeoreference(ジオリファレンス) 処理で選択できる全ての幾何変換モデルを使えます。個々の変換モデル は、解を得るために必要な最低限の数のコントロールポイントが必要で す。最低限の数のコントロールポイントは、ただ一つの特定の解を与え ますが、コントロールポイントの位置に何か誤りがあると変換に直接影 響してしまいます。もしより多くのコントロールポイントが使用できれ ば、最小2乗法によって最適な変換を計算します。この手順では、残差 の二乗(目的の座標系における予測された位置と実際の位置との偏差) の総和が最小になるような係数が選ばれます。

補正の質はコントロールポイントの数、精度、歪みと選択する変換モデ ルによって決まります。ジオリファレンス処理を注意深く行うことが、 補正成功の鍵です。。画像全体を覆うようにコントロールポイントを配 置し、個々のコントロールポイントの残差値(最小2乗法の結果から得 られるエラー推定)が最小になるようにコントロールポイントの位置を 調整して下さい。それぞれの変換モデルの適切な使い方は、次ページ以 降で論じられています。

ステップ

- ✓ [Rasters…]をクリックし、SECT32 プロジェクトファイルからNIR、RED、 GREENオブジェクトを選択します。
- ResampleメニューからCubic Convolution(3次たたみ込み内 挿法)を選択します。
- ScaleメニューからMatch Reference(基準に合わせる)を選択します。
- [Reference Raster…(基準ラス タ)]をクリックし、SECT32プロジェク トファイルからSECTMAPオブジェク トを選択します。

From Georeference (ジオリ ファレンスから) オプションは各 オブジェクトのジオリファレン ス・サブオブジェクト中のコント ロールポイントの位置とともに保 存された変換モデルを選択しま す。この選択肢は、様々な変換モ デルを入力リストの中の異なるラ スタオブジェクトに適用すること を可能にします。



その他のモデル選択肢は、ジオリ ファレンス処理で用いたモデルに 関わらず、すべての入力ラスタオブ ジェクトに適用されます。

アフィン・モデル

ステップ

- Model(モデル)メニューから
 Affine (アフィン)を選択し
 ます。
- リサンプリング処理を実行します。

この練習問題と以下の練習問題で は入力画像全体を処理しますが、 出力画像のセルサイズと方向を制 御するのにSECTMAPラスタを使 います。画像は、約3.37mのセル サイズから4.0mの出力セルサイ ズにリサンプルされます。

Affine Transformation (アフィン変換)



Translate (平行移動)



Rescale(拡大縮小)



Skew (斜変形)

アフィン変換モデルは座標を(元の座標系によって定義される)ある平 面から(出力座標系によって定義される)他の**平行な**面に投影します。 アフィン・モデルは下図で示されている全ての変換を行うことができま す。、すなわち、平行移動、拡大縮小、回転、斜変形(または剪断変形) です。拡大縮小では2つの座標軸の方向それぞれに、別々の縮尺係数を 適用させることができます。元の画像にある2つの線が平行であれば、 つくられる画像においてもそれらの線はすべて平行のままになります。 アフィンモデルでは最低3つの一直線上にないコントロールポイント が必要です。

アフィン・モデルは、平面の地図ラスタ(あるいは既に幾何補正された 画像)を、元の座標系と投影法から新しい平面座標系(例えばUTMか ら State Plane 座標へ)へ変換する必要があるときに最適です。地形起 伏がほとんどない(この場合、地表面は平面として近似でき、傾斜変位 や起伏変位が少なく、あるいは全くない状態になります。)狭い地域を 真上から見た空中写真や衛生画像を補正する場合は、満足のいく結果が 得られるでしょう。



アファイン変換したCIR画像によって回転・拡大縮小した画像。ただ し区分線の湾曲と傾き(さらに複雑な傾斜歪みや起伏変位による影響)は修正されていません。



ステップ

平面投影モデルは、元の平面と目的の平面のペア(**平行でない**平面を含 む)の間の座標系を変換します。これは、透視投影法を用いて行われま す。入力と出力の座標位置を結ぶ投影線は1つの中心視点から伸び、こ れはカメラや他のセンサーの実際の配置と似ています。そのため、平面 投影モデルは、通常、比較的平らな地形を斜め上から撮影した空中写真 画像の修正に用いられます。

平面投影モデルには、アフィン・モデルに使われる全ての変換が組み込 まれています。しかし、歪んだ画像と補正された画像間で平行に保たれ る線は、2つの面が交差する線に平行な線だけです。平面投影モデルに は最低4つの一直線上にないコントロールポイントが必要です。



元の画像に見られた傾斜歪みを修正した平面投影変換。北と南の区分線は今やほとんど平行です。しかし、これらの線の微妙な湾曲は起伏変位やレンズの影響から生じる多少の歪みがまだ残っていることを示しています。起伏変位による歪みはこの画像においてはあまり重要ではありません。なぜなら、垂直方向の起伏(約110feet:約33 m)はこの画像の水平方向の寸法に比べて小さいからです。



平面投影モデルは透視投影法を 用いて一つの平面から他の平行 でないもう一つの平面に座標を 変換します。

正方形の斜め透視図は台形にな ります。平面投影モデルはこの ような簡単な斜めの歪みを補正 できます。



多項式モデル

ステップ

- ✓ ModelメニューからOrder 3 Polynominal (3次多項式) を選択します。
- ✓ リサンプリング処理を実行します。

必要なコントロールポイント数の 最小値は多項式の次数によって増 加します。

- 2次:6個
- 3次:10個
- 4次:15個

1つの座標軸における入力コント ロールポイント対出力コントロー ルポイントの位置関係を仮想的に プロットしたもの。異なる次数の 多項式を使った場合の近似の差を 表しています。



テスト画像の多項式変換は、3つの次数 すべてにおいて非常に似た結果を生み出 します。おそらく、画像の範囲が狭く、コ ントロールポイント網が密であり、地形 の歪みが小さいことによるものです。3 次多項式が一番良い結果(このページに 示されています)を生み、平面投影変換 の結果に匹敵します。いくつかの区分線 は外に曲がったままで、地形の歪みが修 正されていないことを示しています。

多項式変換はラスタ画像内で、以前に説明したモデルで扱った線形的な 歪みだけではなく、**非線形的な**歪みも修正することができます。歪んだ 画像座標系でのコントロールポイントの位置を、出力の地理座標系にお ける対応点に関係づけるために、多項式が使われます。コントロールポ イントの情報はその式の項の一連の最適な係数を計算するのに用いら れます。多項式モデルの次数はその式で用いられる最高次の指数です。 また、ある1方向に対して左下の図で示されているように、近似可能な 曲線の複雑さを規定します。

Order 2(2次)の多項式はいずれかの方向に(凹とか凸といった)一つ 極性を持つ曲線に近似します。このモデルは放射状レンズによる歪みを 修正したり、高度の高いときまたは人工衛星で広範囲にわたる地域を撮 影した時に地球が球状であるために生じる歪みを修正します。Order 3 (3次)の多項式はいずれかの方向に極性が一回変わる曲線への近似を可 能にします。そしてOrdea 4(4次)の多項式はさらに複雑な曲線への近 似を可能にします。これらのモデルはより複雑に歪んだ画像を修正して くれますが、特に画像の端部のコントロールポイント間での歪みを伴い ます。



部分的アフィンモデル

前に説明した変換モデルはすべて画像全体に対して最適な近似をして くれます。それらはなめらかに移り変わる歪みを取り除くには最適です が、局所で大きく変化する歪みまでは修正してくれません。実際に、一 つや二つのコントロールポイントの位置に及ぼす局所的な歪みは、他の 正確にモデル化された点と同様に全体の近似に影響します。結果とし て、局所的な歪みは補正された画像全体に対して小さな歪みを与えま す。

Piecewise Affine(部分的アフィン)モデルはその代用となる方法を提供 します。個々のコントロールポイントが正しく配置されていると仮定 し、それらをもとにして画像を三角形のネットワークに分割します。そ してアフィン変換がそれぞれの三角形に対し別々に計算されます。一つ の歪んだコントロールポイントの位置はそれをとり囲む三角形だけに 影響します。最低6つのコントロールポイントが必要ですが、それより 多ければさらに良い結果が得られます。





テスト画像のコントロールポイント

を使って画像を区分した例。



ドロネイの三角形網化処理は、完全 にするために追加されたいくつかの 外挿された境界点を用いて最適な三 角網を計算するのに使われます。

テスト画像の Piecewise Affine (部分 的アフィン)変換は前に述べたすべての 方法よりもわずかに改善されています。 多数のコントロールポイントとなだらか な起伏のおかげで、いくつかの地形歪み を修正することができ、より真っ直ぐな 区画境界線を生成します。また、この方 法はいろいろな資料や縮尺のものから集 められてつなぎ合わせた地図(土地所有 図のようなもの)をスキャナーで取り込 んだものを補正するのにも便利です。

起伏の大きな地域の空中写真に見られる特に局所的で多様な起伏変位を持った歪みは Automatic Resample処理を使って修正することはできません。これらの写真を地図形状に 補正(正射補正)するには立体画像や正確なデジタル標高モデル(DEM)を必要とします。詳し くは、『TNT 入門書: DEM と正射写真の作成』を参照して下さい。

ベクタまたは CAD オブジェクトの変換

- TNTmipsメインメニューからProcess / Vector / Warp(処理/ベクタ/変換)を選択します。
- ✓ Vector / CAD Warping(ベ クタ/CAD 変換) ウィンド ウで、[Input Object…]をク リックします。
- SECT32プロジェクト・ファイルから ROADベクタ・オブジェクトを選択し ます。
- ModelオプションボタンからPlane Projective(平面投影)を選びます。
- [Run]をクリックし、出力オブジェクトに名前を付けます。

Vector Warping(ベクタ変換)処 理は、ラスタのAutomatic Resampling(自動リサンプリン グ)処理で得られる変換モデルと同 ジオリファレンスのない歪んだラスタ画像からベクタ (又は CAD) オ ブジェクトが作り出される場合は、結果のオブジェクトは元のオブジェ クトの空間的歪みを含んでいます。これらの歪みは、ジオリファレン ス・コントロールポイントがベクタ・オブジェクトに設定された後も残 ります。TNTmips での Spatial Data Display (空間データ表示)処理は、 コントロールポイントのジオリファレンスを持ったベクタオブジェク トをその場で補正して表示します。(Vector Layer Controls (ベクタ・レ イヤー・コントロール)ウィンドウのWarp to Model (モデルへ変換)オ プションを用います)が、大きなベクタ・オブジェクトは再表示の時間 が長くなります。

Vector/CAD Warping (ベクタ/CAD 変換)処理は、歪みのあるベクタ やCADオブジェクトを永久的に補正し、選択した投影法に平行になる ような出力オブジェクトを作成します。(要素位置は対応する地理座標 系になります。)入力オブジェクトは、暗示的ジオリファレンスではな く、別個のジオリファレンス・コントロールポイントを持っていなけれ ばなりません。既に論じられた全ての幾何変換モデルは、ベクタと CAD の補正にも利用できます。



ROADS オブジェクトは、Object Editor (オブ ジェクト・エディタ) によって SECT32 の生画像 のジオリファレンスされていないものから道路 と囲い線を描いて作られました。その後、USGS Digital Orthophoto Quad画像を使ってUTM にジオリファレンスされています。

> Plane Projective (平面投影) モ デルを用いて UTM に変換された 後のROADSオブジェクト。SECT32 地図オブジェクトの上に緑色の線 で表示されています。



より良い方法は、上に重ねるベクタを作る**前に**、元の画像をジオリファレンスし補正することです。するとベクタ・オブジェクトは自動的にジオリファレンスされ、望む座標系と投影法に対応します。

ステップ

まとめと参考文献

Automatic Resampling (自動リサンプリング) 処理を使うべきいくつかの共通した状況があります;

- ●航空写真や衛星画像で、あるタイプの幾何歪みを除去、低減し、より地図に近い幾何形状の 画像を作り出す場合。
- 日時の異なる画像で空間解析、画像分類、変化抽出をしたり、画像間でセル値毎の比較を行うために、ジオリファレンスされた一連のラスタ画像を共通の地図投影法、座標系、セルサイズに投影し直す場合。これは、スキャナーで取り込まれた地形図や平面地図で、ジオリファレンスされているが、まだ希望する座標系の向きになっていないものを含みます。

異なる画像が異なるタイプの歪みを持たない限り、モザイクを作る前に各画像をリサンプルする必要は**ありません**。Mosaic(モザイク)処理は一つの選択された幾何変換モデルを使って、ジオリファレンスされた全ての画像を共通の投影法と座標系に補正します。

補正の成否は画像に対して注意深くジオリファレンスすることから始まります。画像に存在する歪みのタ イプを決定し、適切な幾何変換モデルを選択することが必要です。コントロールポイントの位置の残差を 評価するためにジオリファレンス処理の中でこのモデルを使用し、実際の補正のために Automatic Resampling (自動リサンプリング)処理の中で再び使用します。

参考文献

- ChristensenÅA Albert H.J. (1996). The practice of piecewise fits with particular reference to property mapping. *Surveying and Land Information SystemsÅA 56*ÅA 165-183.
- JensenÅA John R. (1996). Introductory Digital Image Processing: A Remote Sensing Perspective (2nd ed.). Chapter 6ÅA Image Preprocessing: Radiometric and Geometric Correction. Upper Saddle RiverÅA NJ: Prentice-Hall. pp. 107-137.
- NovakÅA Kurt (1992). Rectification of digital imagery. *Photogrammetric Engineering & Remote SensingÅA* 58ÅA 339-344.
- WolbergÅA George (1990). Digital Image Warping. Chapter 3ÅA Spatial Transformations. Los AlamitosÅA CA: IEEE Computer Society PressÅA p. 41-94.
- WolfÅA Paul. R. and GhilaniÅA Charles. D. (1997). Adjustment Computations: Statistics and Least Squares in Surveying and GIS. New York: John Wiley & SonsÅA 564 p.

地理空間解析のための先進的ソフトウェア

Alencon

	and the second	
	マイクロイメージ す。製品に関する	ジ社は、地理空間データの視覚化、解析、出版の高度な処理を行う、専門家向けソフトウェアを提供していま 5詳細は、マイクロイメージ社にお問い合せになるか、ウェブ・サイトにアクセスしてください。
3	TNTmips	TNTmipsは、GIS、画像解析、CAD、TIN、デスクトップマッピング、地理空間データベース管理機能を統合 した専門家のためのシステムです。
	TNTedit	TNTedit はベクタ、画像、CAD、TIN、様々な形式のリレーショナルデータベースプロジェクトデータを作 成、ジオリファレンス、編集するための対話的ツールを提供します。
	TNTview	TNTviewには、複雑な地理空間データの視覚化と解釈を行うための強力な表示機能があります。TNTmipsの 演算処理機能や加工機能を必要としないユーザに最適です。
-	TNTatlas	TNTatlasを使用すると、自分で作成した空間プロジェクトデータを CD-ROM にプレスして、低コストで出 版や配布ができます。TNTatlasの CD はどのようなコンピュータにも対応できます。
	TNTserver	TNTserverを使うとTNTatlasのデータをインターネットやイントラネットで公開することができます。ユー ザーのウェブ・ブラウザ上の地理データ・アトラスやTNTclient Java アプレットを使って操作して下さい。
	TNTlite	TNTliteは、学生や小規模プロジェクトを行う専門家向けの無料バージョンです。マイクロイメージ社のウェ ブ・サイトから TNTlite をダウンロードできます。また、TNTlite の入った CD を注文することもできます。
		索引 索引
- 1		
		2
61	爱何 <u>変</u> 撰	モデル
	基準フス:	タ
14	起伏変位	
	共1次内排	●法
	傾斜歪み	14、15 半面投影変換
11	ー ー イントロー	ールポイント
-11	最近隣内排	■法によるリサンプリング10、11 変換
1	3次たたる	み込み内挿法10、11 方位決定
- 1	ジオリフ	アレンス
	縮尺	4.7 地図投影法に
-8	多頂式変換	上の 換 16 方角に
51	地形至み	*************************************
- 1	[27]	
- M	地図投影	大友位」を多照
	本相识影	₩ 15
P	运代权形	u font manques les triangles COL
	5.9	qui one ferri a delerminor del Statistico UYENNY
-		MicroImages, Inc.
4		
	21	1 I th Floor – Sharp Tower
		206 South 13th Street
- 1		Lincoln, Nebraska 68508-2010 USA
- 1		
	電話	(4U2) 477-9554 email into@microimages.com
	FAX	: (402) 4/7-9559 インターネット: www.microimages.com
	- w n + D -	
ļ	. 翻訳]	休式会社 オーノノ GIS
	Opei	
1.1		-GTS Kinokuniya Pld 1 10 14 Azumahachi Sumida ku Takwa 120 0001 IADANI
		TEL (U3) 3023-2001 FAX (U3) 3023-3020